

## Lösung: Serie 6

### 1. Zusammenkleben von stetigen Abbildungen

(a) Wenn  $F \subset E'$  abgeschlossen ist, dann sind  $f^{-1}(F)$  und  $g^{-1}(F)$  abgeschlossen in  $A$  respektive  $B$ , also auch in  $E$  (siehe Serie 2, Aufgabe 7f) weil  $A, B$  in  $(E, \mathcal{T})$  abgeschlossen sind. Folglich ist (wir benutzen  $E = A \cup B$ )

$$h^{-1}(F) = (h|_A)^{-1}(F) \cup (h|_B)^{-1}(F) = f^{-1}(F) \cup g^{-1}(F)$$

abgeschlossen;  $h : (E, \mathcal{T}) \rightarrow (E', \mathcal{T}')$  ist also stetig.

(b) In der Notation von (a) sei  $B := (A^o)^c$  und  $g : B \rightarrow Y, x \mapsto g(x) := c$ . Beachte dass  $B$  abgeschlossen ist,  $g \in C(B, Y)$  und  $A \cup B = X$ . Ausserdem gleichen  $f$  und  $g$  auf  $\partial A = \bar{A} \cap (A^o)^c = A \cap B$  der Konstanten  $c$ . Folglich ist  $h$ , wie in (a) definiert, stetig. Aber  $h = F$ , also sind wir fertig.

(c) folgt aus (a).

### 2. 2-te Homotopiegruppe (Würfel-Klebe Version)

(a)  $\gamma_0 \cdot \gamma_1$  ist stetig nach Aufgabe 1, denn  $\gamma_0(\cdot, 1) \equiv b \equiv \gamma_1(\cdot, 0)$ . Gegeben seien stetige Abbildungen  $\gamma_i, \gamma'_i$  mit  $\gamma_i(R) = \gamma'_i(R) = \{b\}$  ( $i = 0, 1$ ). Für  $i = 0, 1$  nehmen wir an dass  $\gamma_i \sim \gamma'_i$ , es gibt also eine Homotopie  $\Gamma_i$  von  $\gamma_i$  nach  $\gamma'_i$ . Definiere  $\Gamma : [0, 1] \times [0, 1]^2 \rightarrow E$  durch

$$\Gamma(s, x, y) := \begin{cases} \Gamma_0(s, x, 2y) & \text{falls } y \in [0, \frac{1}{2}], \\ \Gamma_1(s, x, 2y - 1) & \text{falls } y \in [\frac{1}{2}, 1], \end{cases}$$

für  $s, x, y \in [0, 1]$ .  $\Gamma$  ist stetig weil  $\Gamma_0(\cdot, \cdot, 1) \equiv b \equiv \Gamma_1(\cdot, \cdot, 0)$ . Es gilt für alle  $s \in [0, 1]$  dass  $\Gamma(\{s\} \times R) = \{b\}$  denn  $\Gamma_i(\{s\} \times R) = \{b\}$  ( $i = 0, 1$ ). Weiter haben wir  $\Gamma(0, \cdot) = \gamma_0 \cdot \gamma_1$  und  $\Gamma(1, \cdot) = \gamma'_0 \cdot \gamma'_1$ . Also ist  $\Gamma$  eine Homotopie von  $\gamma_0 \cdot \gamma_1$  nach  $\gamma'_0 \cdot \gamma'_1$ .

(b) Es ist zu beachten, dass  $(\gamma_0 \cdot \gamma_1) \cdot \gamma_2 \neq \gamma_0 \cdot (\gamma_1 \cdot \gamma_2)$  ist. Die beiden Abbildungen sind jedoch homotop, eine entsprechende Homotopie  $\Gamma : [0, 1] \times [0, 1]^2 \rightarrow E$  ist gegeben durch

$$\Gamma(s, x, y) = \begin{cases} \gamma_0\left(x, \frac{y}{\frac{1+s}{4}}\right) & \text{falls } y \in [0, \frac{1+s}{4}], \\ \gamma_1\left(x, \frac{y - \frac{1+s}{4}}{\frac{2+s}{4} - \frac{1+s}{4}}\right) & \text{falls } y \in [\frac{1+s}{4}, \frac{2+s}{4}], \\ \gamma_2\left(x, \frac{y - \frac{2+s}{4}}{1 - \frac{2+s}{4}}\right) & \text{falls } y \in [\frac{2+s}{4}, 1], \end{cases}$$

für  $s, x, y \in [0, 1]$ . Somit gilt

$$([\gamma_0] \cdot [\gamma_1]) \cdot [\gamma_2] = [(\gamma_0 \cdot \gamma_1) \cdot \gamma_2] = [\gamma_0 \cdot (\gamma_1 \cdot \gamma_2)] = [\gamma_0] \cdot ([\gamma_1] \cdot [\gamma_2]),$$

womit die Assoziativität gezeigt ist.

(c) Sei  $e$  wie in der Aufgabe gegeben und  $\gamma : [0, 1]^2 \rightarrow E$  stetig mit  $\gamma(R) = \{b\}$ . Wir wollen zeigen, dass  $e \cdot \gamma \sim \gamma \sim \gamma \cdot e$ . Die Abbildung

$$\Gamma(s, x, y) = \begin{cases} e(x, \frac{2y}{s}) & \text{falls } y \in [0, \frac{s}{2}), \\ \gamma(x, \frac{y - \frac{s}{2}}{1 - \frac{s}{2}}) & \text{falls } y \in [\frac{s}{2}, 1] \end{cases}$$

ist eine Homotopie von  $\gamma$  nach  $e \cdot \gamma$ . Analog findet man eine Homotopie von  $\gamma$  nach  $\gamma \cdot e$ .

(d) Sei  $[\gamma] \in \pi_2(E, b)$ . Wir definieren

$$\gamma^{-1}(x, y) := \gamma(x, 1 - y)$$

und wollen zeigen, dass  $\gamma \cdot \gamma^{-1} \sim e$  ist. Die Abbildung

$$\Gamma(s, x, y) = \begin{cases} \gamma(x, 2y) & \text{falls } y \in [0, \frac{s}{2}), \\ e(x, y) & \text{falls } y \in [\frac{s}{2}, 1 - \frac{s}{2}], \\ \gamma(x, 2(1 - y)) & \text{falls } y \in (1 - \frac{s}{2}, 1], \end{cases}$$

ist eine Homotopie von  $e$  nach  $\gamma \cdot \gamma^{-1}$  und somit ist dies gezeigt.

(e) Es seien  $\gamma, \gamma' : [0, 1]^2 \rightarrow E$  stetige Abbildungen mit  $\gamma(R) = \{b\} = \gamma'(R)$ . Definiere

$$\sigma : [0, 1]^2 \rightarrow [0, 1]^2, \quad (x, y) \mapsto (1 - x, 1 - y).$$

Wir stellen fest dass folgendes gilt:

$$\gamma \circ \sigma \sim \gamma \quad \text{und} \quad (\gamma \circ \sigma) \cdot (\gamma' \circ \sigma) = (\gamma' \cdot \gamma) \circ \sigma.$$

Daraus folgt dann sofort mit (a) dass

$$\gamma \cdot \gamma' \sim (\gamma \circ \sigma) \cdot (\gamma' \circ \sigma) \sim [(\gamma \circ \sigma) \cdot (\gamma' \circ \sigma)] \circ \sigma = \gamma' \cdot \gamma.$$

Wir überzeugen uns noch dass  $\gamma \sim \gamma \circ \sigma$  gilt. Tatsächlich existiert eine stetige Abbildung  $\alpha : [0, 1] \times [0, 1]^2 \rightarrow [0, 1]^2$  so dass  $\alpha(0, \cdot) = \text{id}$ ,  $\alpha(1, \cdot) = \sigma$ , und  $\alpha(\{s\} \times R) = R$  für alle  $s \in [0, 1]$ . Grob gesagt kann man sich  $\alpha(s, \cdot)$  also eine "eckige" Drehung über dem Punkt  $(\frac{1}{2}, \frac{1}{2})$  um den Winkel  $s \cdot \pi$  vorstellen. Die stetige Abbildung  $\gamma \circ \alpha : [0, 1] \times [0, 1]^2 \rightarrow E$  ist damit eine Homotopie von  $\gamma$  nach  $\gamma \circ \sigma$ .

### 3. 2-te Homotopiegruppe vom Kreis

(a) In der Lösung von Serie 4, Aufgabe 3 haben wir folgendes Resultat bewiesen:

**Lemma B.** *Es sei  $Q$  ein lokal zusammenhängender Raum, zum Beispiel  $Q = [0, 1]$  oder  $Q = \{*\}$  ein Punkt. Weiter sei  $\phi_0 : Q \rightarrow S^1$  stetig,  $H : [0, 1] \times Q \rightarrow S^1$  stetig mit  $H(0, \cdot) = \phi_0$ ,  $\tilde{\phi}_0 : Q \rightarrow \mathbb{R}$  stetig mit  $\pi \circ \tilde{\phi}_0 = \phi_0$ . Dann existiert eine eindeutige stetige Abbildung  $\tilde{H} : [0, 1] \times Q \rightarrow \mathbb{R}$  so dass  $\pi \circ \tilde{H} = H$  und  $\tilde{H}(0, \cdot) = \tilde{\phi}_0$ . Wenn für ein  $q \in Q$  die Abbildung  $s \mapsto H(s, q)$  konstant ist, so ist auch  $s \mapsto \tilde{H}(s, q)$  konstant.*

Wir wenden Lemma B an, und zwar mit  $Q := [0, 1]$ ,  $H := \gamma_0$ ,  $\phi_0 \equiv 1$  und  $\tilde{\phi}_0 \equiv 0$ . Dieses sagt nun genau dass eine eindeutige stetige Abbildung  $\tilde{\gamma}_0 : [0, 1] \times [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}$  existiert so dass  $\pi \circ \tilde{\gamma}_0 = \gamma_0$  und  $\tilde{\gamma}_0(0, \cdot) = 0$ . Weil  $\gamma_0(R) = \{1\}$  muss  $\tilde{\gamma}_0(R) \subset \mathbb{Z}$  sein. Da  $\tilde{\gamma}_0$  stetig und  $R$  zusammenhängend ist muss  $\tilde{\gamma}_0|_R$  konstant sein. Mit  $\tilde{\gamma}_0(0, \cdot) = 0$  folgt dass  $\tilde{\gamma}_0(R) = \{0\}$ .

(b) Offensichtlich ist  $\tilde{\gamma}_1 \equiv 0$ .  $\tilde{\Gamma}(s, \cdot) := (1-s)\tilde{\gamma}_0 + s\tilde{\gamma}_1$  ( $s \in [0, 1]$ ) definiert eine Homotopie  $\tilde{\Gamma} : [0, 1] \times [0, 1]^2 \rightarrow \mathbb{R}$  von  $\tilde{\gamma}_0$  nach  $\tilde{\gamma}_1$ ; in der Tat ist  $\tilde{\Gamma}$  wohldefiniert, stetig, und erfüllt  $\tilde{\Gamma}(\{s\} \times R) = \{0\}$  für  $s \in [0, 1]$ .

(c) Setze  $\Gamma := \pi \circ \tilde{\Gamma}$ , wobei  $\tilde{\Gamma}$  die Homotopie von  $\tilde{\gamma}_0$  nach  $\tilde{\gamma}_1$  aus Teilaufgabe b) ist. Offensichtlich ist  $\Gamma$  eine Homotopie von  $\gamma_0$  nach  $\gamma_1$ .

#### 4. Hopf-Faserung

Schreibe  $S^3 := \{(z, z') \in \mathbb{C} \times \mathbb{C} : |z|^2 + |z'|^2 = 1\}$  und  $S^2 := \{(z_0, x_0) \in \mathbb{C} \times \mathbb{R} : |z_0|^2 + (x_0)^2 = 1\}$ .

(a) Offensichtlich ist  $F(z, z') \in \mathbb{C} \times \mathbb{R}$ . Wir prüfen für  $(z, z') \in S^3$  dass  $|F(z, z')|^2 = 1$  gilt. Dazu berechnen wir

$$\begin{aligned} |F(z, z')|^2 &= |2z\bar{z}'|^2 + (|z|^2 - |z'|^2)^2 = 4|z|^2|z'|^2 + |z|^4 - 2|z|^2|z'|^2 + |z'|^4 \\ &= |z|^4 + 2|z|^2|z'|^2 + |z'|^4 = (|z|^2 + |z'|^2)^2 = 1. \end{aligned}$$

(b) Zuerst beobachte dass wenn  $\lambda \in S^1 \subset \mathbb{C}$ , dann gilt

$$F(\lambda z, \lambda z') = F(z, z') \quad \text{für } (z, z') \in S^3. \quad (1)$$

Fixiere  $(z_0, x_0) \in S^2$ . Wir suchen alle  $(z, z') \in S^3$  so dass

$$F(z, z') \equiv (2z\bar{z}', |z|^2 - (z')^2) = (z_0, x_0). \quad (2)$$

Betrachte (2) mit  $\text{sgn}(z') = 1$ , das heisst  $z' = |z'| \geq 0$ . Dann haben wir gemäss (2),

$$4|z|^2(z')^2 = |z_0|^2, \quad \text{sgn}(z) = \text{sgn}(z_0), \quad |z|^2 = x_0 + (z')^2$$

Insbesondere gilt  $4(x_0 + (z')^2)(z')^2 = |z_0|^2$ , oder äquivalent,

$$(z')^4 + x_0(z')^2 - \frac{|z_0|^2}{4} = 0,$$

so dass

$$(z')^2 = -\frac{x_0}{2} \pm \sqrt{\left(\frac{x_0}{2}\right)^2 + \frac{|z_0|^2}{4}} = -\frac{x_0}{2} \pm \frac{1}{2}.$$

Weil  $|x_0| \leq 1$  folgt

$$(z')^2 = \frac{1-x_0}{2} \quad \text{und} \quad |z|^2 = x_0 + (z')^2 = \frac{1+x_0}{2}.$$

Damit ist (2) erfüllt mit  $(z, z') = \left(\sqrt{\frac{1+x_0}{2}} \text{sgn}(z_0), \sqrt{\frac{1-x_0}{2}}\right)$ . Wegen (1) haben wir also

$$F^{-1}\{(z_0, x_0)\} = \left\{ \lambda \left( \sqrt{\frac{1+x_0}{2}} \text{sgn}(z_0), \sqrt{\frac{1-x_0}{2}} \right) : \lambda \in S^1 \subset \mathbb{C} \right\},$$

insbesondere ist  $F^{-1}\{(z_0, x_0)\}$  ein Kreis.